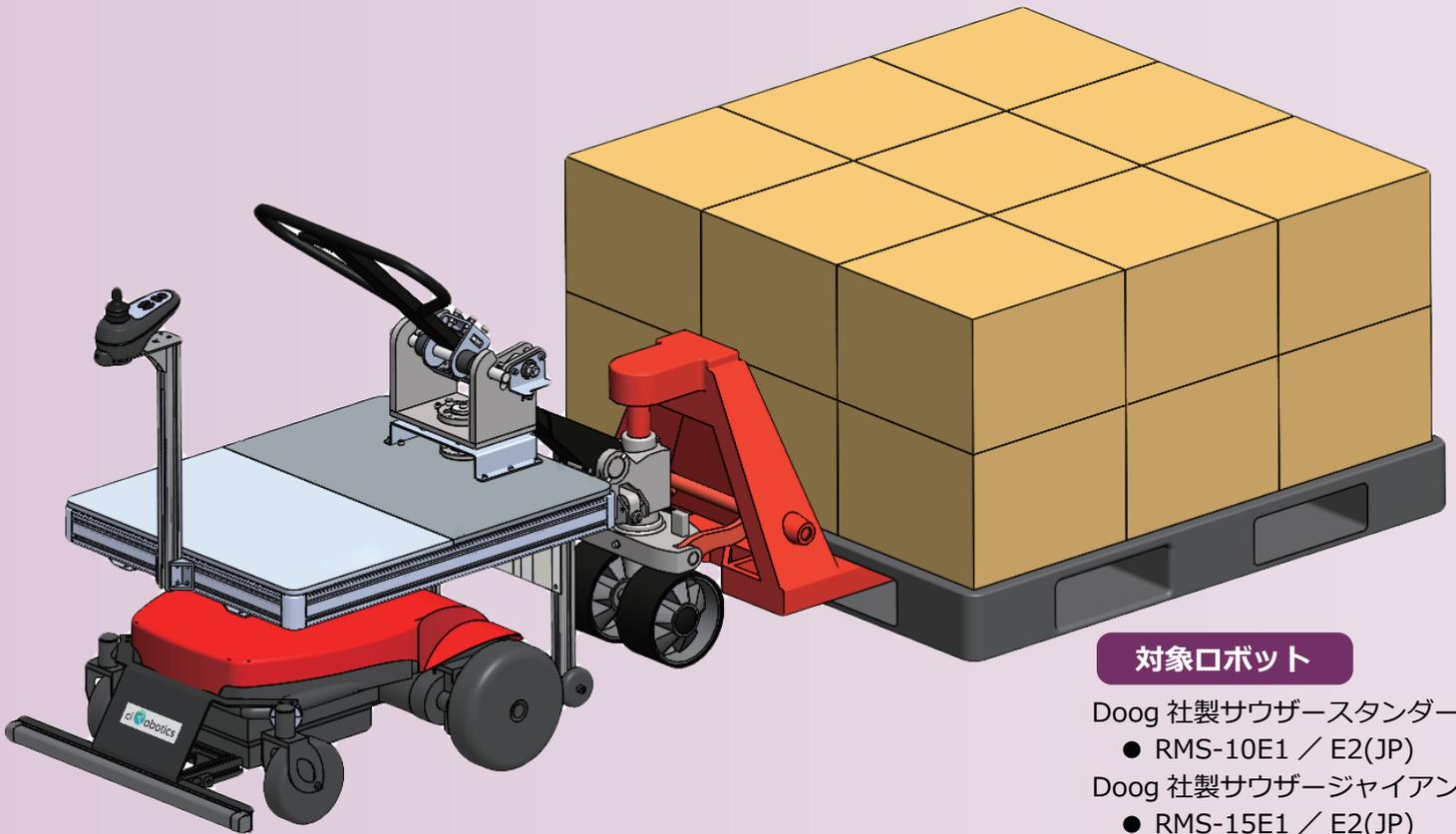


サウザーハンドパレット牽引モデル

ciRobotics

ハンドパレットトラックでの輸送をサウザーで負荷低減します。



対象ロボット

- Doog 社製サウザースタンダード
 - RMS-10E1 / E2(JP)
- Doog 社製サウザージャイアント
 - RMS-15E1 / E2(JP)

 サウザーは、株式会社Doogの製品です。

point
01

簡単な脱着

ハンドパレットトラックとサウザーをワンタッチで脱着



point
02

アタッチメント

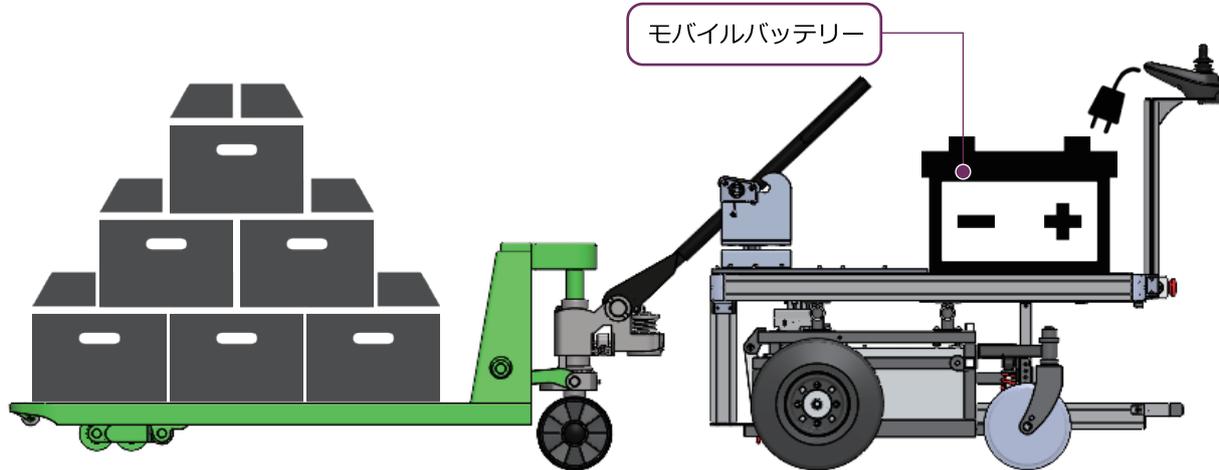
専用アタッチメントにより、各種のハンドパレットに対応が可能。

point
03

長時間安定稼働

オンボード充電に対応しており、安定した稼働時間の確保が可能。

外観イメージ



オンボード充電により走行中も補充電可能
長時間稼働が必要な環境にも対応できます

※オンボード充電はオプション機能になります

荷台部にも搬送物を搭載可能(※)
一度に大量の荷物を搬送可能なロボットです

※荷台部に搬送物を積載しない場合はカウンターウイトが必要ですよ

仕様

牽引重量	(※1) スタンダード：300kg ジャイアント：600kg
走行速度	(※2) 最高 1.8km/h
標準周辺機器	警報装置
	LT用クイックボタン (※3)
	信号灯
	アーチ型フレームセット
	非常停止ボタン
保証対応	(※4) サウザー本体5年保証追加費用
牽引仕様	牽引専用パラメタ設定 (※5)

オプション

サウザーを安全にお使いいただくための
メーカー推奨オプションです。

- ハイウェイ機能 (スマートフォン、4ボタン、15ボタン等)
- 追加非常停止ボタン

※1：最大牽引重量は床面・周辺環境・被牽引HPTの状態との関係で決まるため、牽引重量の範囲であっても事前に十分に検証が必要です。

※2：安全上の理由により、最高速度を制限しております。

※3：牽引物の重量及びそのサイズをサウザーは認識できない為、追従運転での使用はお控えください。
そのため、追従のクイックボタンは標準周辺機器には含んでおりません。

※4：HPT牽引ユニットは重量物の為、5年保証点検費用が追加となります。

※5：安全上の理由により、速度等のパラメタを牽引用にカスタマイズしております。
速度モードの切替が行えないようになっておりますのでご注意ください。

- 本製品は安全の為、Doog社製サウザースタンダードEシリーズRMS-10E1/E2又はサウザージャイアントRMS-15E1/E2に取り付けての使用に限定しております。
- 本製品を使用する場合、Doog社製サウザーの製品マニュアルを熟読し、その性能をご理解いただいた上で現場の安全を確認し、安全に十分配慮して使用して下さい。
- Doog社製サウザーEシリーズに本製品を搭載して牽引可能な被牽引物質量は、HPTを除き最大300kg (ジャイアントの場合は600kg) です。最大質量を超えての牽引は事故・損傷の原因となりますのでご注意ください。
- Doog社製サウザーを牽引で運用する場合には、「牽引対応カスタマイズ」を必ず行って下さい。弊社よりデータを治具と共に販売いたします。HPT牽引治具取付済みサウザーを購入頂いた場合は弊社にて牽引対応カスタマイズを行いますが、治具(データ含む)のみを購入されたお客様は必ず「牽引対応カスタマイズ」を行ってご使用してください。変更されずに使用して発生した事故、損害につきましては弊社で一切責任を負わないものといたします。
- Doog社製サウザーを牽引で運用する場合には、安全の為ライトレース運転での運用のみとし、追従運転では運用しないでください。牽引時に追従運転を実施した際に発生した事故、損害につきましては弊社で一切責任を負わないものといたします。
- 牽引速度等のパラメタは当社が指定する範囲内で設定し、運用してください。指定範囲外での運用により発生した事故、損害につきましては弊社で一切責任を負わないものといたします。
- サウザー牽引ユニットは被牽引物と周囲の安全を保障することはできません。貴社の責任において導入予定の現場環境にてリスクアセスメントを含む安全検証を十分に実施し、安全に運用することを確認できた場合に限りご使用ください。

- ハンドバレットトラック(HPT)のご使用に当たっては、HPTの製品マニュアルを熟読したうえでご使用下さい。本製品を使用して生ずる逸失利益を含むいかなる直接または間接の損害について当社では一切責任を負いかねますので、予めご了承いただきますようお願い申し上げます。
- サウザー本体のバッテリー寿命は使用方法によって大きく異なりますので予めご注意ください。
- 貴社が本製品をカスタマイズ (ハードウェア変更、パラメタ変更を含む) する場合には、導入予定の現場環境にてリスクアセスメントを含む安全検証を十分実施し、安全に運用できることを確認できた場合に限りご使用ください。
- 貴社による本製品のカスタマイズ (ハードウェア変更、パラメタ変更を含む) は、貴社の責任において実施するものとし、本製品のカスタマイズに起因して生ずる逸失利益を含むいかなる直接または間接の損害について、当社は一切の責任 (発生したトラブル、クレーム及び補償) は負わないものとします。なお、貴社からの依頼指示に基づいて、当社がカスタマイズを実施又はカスタマイズに関する情報、変更用の電子データ (アップデート用電子媒体で提供する場合を含む) を提供する場合も同様とみなします。なお、貴社のカスタマイズに起因し故障した場合は、有償修理となります。
- ロボットの取り扱いに際しては、貴社でロボット操作に必要な教育受講を受けられた方を責任者として配置して下さい。ロボットの近くで作業するすべての人員には、お客様で使用方法、トラブル時の対処方法、安全に対する教育を行ってください。

※ HPT牽引治具 (ハンドバレットトラック牽引治具) は、ciRobotics特許取得済製品です。
(特許第7473168号)

開発・製造元



〒305-0031 茨城県つくば市吾妻3丁目18-4
<https://doog-inc.com/>

販売事業者 (お問合せ先)

ciRobotics
ciRobotics株式会社 ロボットDivision
〒870-0946 大分県大分市大字曲字川成937番地1号
TEL : 097-578-6057 FAX : 097-585-5631
<https://www.cirobotics.jp/>

